*Robotica y herramientas alternativas a ROS y Entre otras curiosidades.*

**Framework y Simuladores.**

Distintos simuladores de robots V-rep y Gazebo se posicionan como referentes V-rep es el simulador comercial por excelencia en cambio Gazebo es conocido como el simulador open-source mas destacable.

Motores fisicos

-ODE

-Bullet

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Tools for simulating humanoid robot dynamics:  a survey based on user feedback | |  | |
| Gazebo |  | Webots |  |
| ARGoS |  | Easy-Rob |  |
| ODE |  | MRSim |  |
| Bullet |  | RoboticsLab |  |
| V-Rep |  | V-Rep |  |
| Webots |  | Stage |  |
| OpenRave |  | Gazebo |  |
| Robotran |  | Simbad |  |
| Vortex |  | Carmen |  |
| OpenSIM |  | USARSim |  |
| MuJoCo |  | RDS |  |
| XDE |  | MissionLab |  |